

1

Introdução

Neste capítulo vamos abordar os principais conceitos que envolvem as dinâmicas no círculo e enunciar os principais resultados que serão usados em seqüência. Começaremos introduzindo algumas definições básicas no estudo de dinâmica.

1.1

Noções básicas

O contexto em que estamos trabalhando é o de sistemas dinâmicos discretos. Dada uma aplicação contínua de um espaço topológico X nele mesmo, digamos $f : X \rightarrow X$, e um ponto $x \in X$, podemos nos perguntar quem é a imagem do ponto $f(x) \in X$. Analogamente, podemos nos perguntar quem é a imagem de $f(f(x)) \in X$, e assim sucessivamente. Este processo é chamado de iteração da função f no ponto x .

Ao iterarmos uma função, é usual atribuímos a este processo a idéia de tempo, como se cada iteração de f correspondesse à passagem de uma unidade de tempo. Sendo assim, temos um sistema em que o tempo evolui de forma discreta. Estamos interessados em entender o comportamento “futuro” do sistema, isto é, quando o tempo tende a infinito. Veremos logo a seguir um exemplo de como isso funciona na prática.

Por simplicidade, denotaremos $f^n(x) = \overbrace{(f \circ f \circ f \dots \circ f)}^{n \text{ vezes}}(x)$. No caso de f ser invertível, podemos iterar x por f^{-1} , e denotaremos $f^{-n}(x) = \overbrace{(f^{-1} \circ f^{-1} \circ f^{-1} \dots \circ f^{-1})}^{n \text{ vezes}}(x)$. Denotaremos $f^{(n)}$ a n -ésima derivada de f , e portanto o uso dos parênteses deve ser bem observado de modo a não criar confusões.

Como exemplo de dinâmica, vamos considerar as iterações da função $f : \mathbb{R}^+ \rightarrow \mathbb{R}^+$ dada por $f(x) = \sqrt{x}$. Tomemos o ponto $x_0 = 0,5$ e $x_1 = 1,5$. Assim, teremos:

$$f(x_0) = 0,707\dots ; f^2(x_0) = 0,840\dots ; f^3(x_0) = 0,917\dots ; f^4(x_0) = 0,957\dots$$

$$f(x_1) = 1,224\dots ; f^2(x_1) = 1,106\dots ; f^3(x_1) = 1,051\dots ; f^4(x_1) = 1,025\dots$$

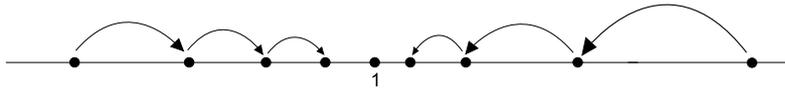


Figura 1.1: Iterações da função \sqrt{x} para um ponto a direita e a esquerda de 1 em \mathbb{R}^+

Um estudo mais cuidadoso nos mostra que $\lim_{n \rightarrow \infty} f^n(x_0) = \lim_{n \rightarrow \infty} f^n(x_1) = 1$. Se escolhermos o ponto inicial $x = 0$ teremos $f^n(x) = 0$ para todo $n \in \mathbb{N}$. Escolhendo $x = 1$, teremos $f^n(x) = 1$ para todo $n \in \mathbb{N}$.

De forma geral, pode-se dizer que se $0 < x < 1$ ou $x > 1$ teremos uma convergência para 1. Esta breve análise feita aqui caracteriza o comportamento de todos os pontos do domínio sob iterações da função f . Em geral, é isso que entendemos como estudar a dinâmica de uma função. Porém, estaremos interessados não apenas em convergências, mas também em diversas outras propriedades topológicas que serão especificadas ao longo do nosso estudo.

Definição 1.1 Dizemos que um ponto $x \in X$ é um ponto fixo de $f : X \rightarrow X$ se $f(x) = x$. Se $x \in X$ é um ponto fixo de f^n (isto é, se $f^n(x) = x$) para algum $n \in \mathbb{N}$, então dizemos que x é um ponto periódico. Ao menor valor natural de n satisfazendo esta propriedade chamamos período do ponto x . Denotamos $\text{Fix}(f)$ o conjunto de pontos fixos da função f e denotamos $\text{Per}(f)$ o conjunto de pontos periódicos de f .

Para difeomorfismos crescentes da reta, é de fácil verificação que não existem pontos periódicos de período maior que 1 (pontos fixos). Para difeomorfismos decrescentes o maior período possível é 2 (por exemplo $f(x) = -x$, onde todos os pontos são periódicos de período 2). No entanto essa patologia não acontece para as dinâmicas no círculo, onde é possível termos qualquer tipo de periodicidade, mesmo para difeomorfismos.

Definição 1.2 Dado $f : X \rightarrow X$ e $x \in X$, a órbita positiva de x é o conjunto $O^+(x) = \{f^n(x) \mid n \in \mathbb{N}\}$. Se f for invertível, chamaremos de órbita negativa o conjunto $O^-(x) = \{f^{-n}(x) \mid n \in \mathbb{N}\}$, e simplesmente órbita de x o conjunto $O(x) = \{f^n(x) \mid n \in \mathbb{Z}\}$.

Em muitos casos $O^+(x)$ é, por abuso de notação, entendido não como um conjunto, e sim como uma seqüência: $O^+(x) = \{f^n(x)\}_{n \in \mathbb{N}}$. Analogamente para $O^-(x) = \{f^{-n}(x)\}_{n \in \mathbb{N}}$. No entanto, na grande maioria das vezes fica bem claro qual das duas idéias estamos usando pelo contexto em que ela aparece.

Definição 1.3 *Seja (X, d) um espaço métrico. Dada uma aplicação $f : X \rightarrow X$, dizemos que um ponto $x \in X$ converge no futuro para $a \in X$ com respeito a função f se $\lim_{n \rightarrow \infty} f^n(x) = a$. A convergência é dita exponencial se existe $0 < \lambda < 1$ tal que $d(f^n(x), a) \leq \lambda d(f^{n-1}(x), a)$ para todo $n \in \mathbb{N}$ (conseqüentemente teremos $d(f^n(x), a) \leq \lambda^n d(x, a)$). Dizemos que um ponto x converge (exponencialmente) no passado para $a \in X$ se, com respeito a aplicação f^{-1} , x converge (exponencialmente) para a no futuro.*

Aqui as expressões “no futuro” e “no passado” reforçam a idéia de que as iterações podem ser vistas como a passagem discreta do tempo. Essa analogia é emprestada de outras disciplinas (física, biologia, meteorologia e etc), onde os sistemas dinâmicos modelam fenômenos que evoluem com o tempo.

Definição 1.4 *O ω -limite de um ponto $x \in X$ é o conjunto $\omega(x) = \{y \in X \mid f^{n_i}(x) \rightarrow y \text{ para alguma seqüência crescente de naturais } \{n_i\}_{i \in \mathbb{N}}\}$. Isto é, $\omega(x)$ é o conjunto dos pontos de acumulação da seqüência $\{f^n(x)\}_{n \in \mathbb{N}}$. Se f for invertível, podemos definir α -limite de um ponto x como $\alpha(x) = \{y \in X \mid f^{-n_i}(x) \rightarrow y \text{ para alguma seqüência crescente de naturais } \{n_i\}_{i \in \mathbb{N}}\}$.*

Esta definição já aponta as primeiras intenções de estudarmos a topologia das órbitas. Em seguida, queremos saber que “tipos” de ω -limite (do ponto de vista topológico) uma determinada função pode ter.

Definição 1.5 *Dizemos que uma função $f : X \rightarrow X$ é topologicamente transitiva se existe $x \in X$ com $\overline{O^+(x)} = X$ (Isto é, existe um ponto cuja órbita é densa em X). Se para todo $x \in X$ tivermos $\overline{O^+(x)} = X$, então dizemos que f é minimal.*

Se o espaço X não possui pontos isolados, então podemos concluir que a definição de transitividade topológica é equivalente a existência de um ponto cujo ω -limite é todo o contradomínio. Com os resultados apresentados nas próximas seções veremos que o ω -limite de uma transformação do círculo ou admite uma estrutura muito simples (uma órbita periódica ou o círculo todo) ou uma estrutura bastante rica (veja proposição 1.23 e a definição 1.22 sobre conjunto de Cantor).

Veremos na próxima seção os principais conceitos envolvidos quando a dinâmica ocorre no círculo.

1.2

O círculo

Nos referimos ao círculo unitário como o conjunto $S^1 = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 = 1\}$. No entanto, é conveniente ao nosso estudo trabalharmos com outra representação de S^1 dada por:

$$S^1 = \mathbb{R}/\mathbb{Z} \quad (\text{os Reais modulo } 1)$$

Uma maneira bastante prática de trabalharmos com este conjunto é pensá-lo como sendo o intervalo $[0, 1]$, mas com os pontos 0 e 1 identificados. Isso nos leva a uma representação bem simples para o gráfico de funções de $S^1 \rightarrow S^1$.

Graficamente, as funções de S^1 em S^1 são representadas em um quadrado de lado 1 ($\mathbb{R}/\mathbb{Z} \times \mathbb{R}/\mathbb{Z}$), onde identificamos, em cada coordenada, os valores 0 e 1 (isto é, eles representam o mesmo ponto). Portanto, para que tenhamos continuidade, o gráfico da função deve intersectar o eixo vertical $x = 0$ na mesma coordenada horizontal na qual intersecta o eixo vertical $x = 1$, e intersectar o eixo horizontal $y = 0$ na mesma coordenada vertical na qual intersecta o eixo horizontal $y = 1$. Veja alguns exemplos na figura 1.2. Nestes exemplos as linhas sólidas são os gráficos das funções e as tracejadas são linhas auxiliares que indicam a continuidade nos pontos.

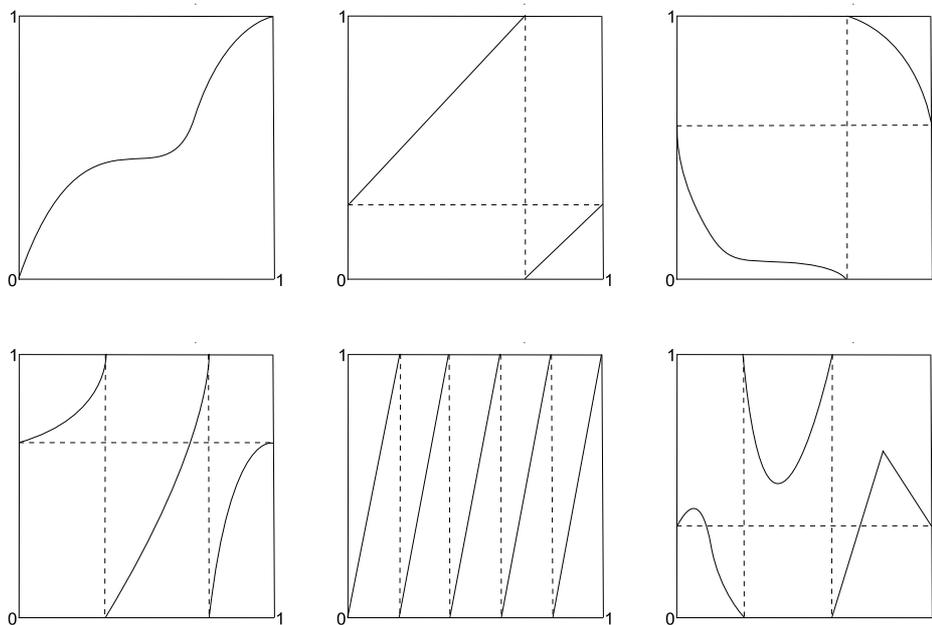


Figura 1.2: Exemplos de funções contínuas do círculo

Um dos fatores que torna interessante trabalhar com dinâmicas no

círculo é a possibilidade de introduzir de forma simples e intuitiva diversos conceitos de dinâmica que aparecem em contextos bem mais complicados (tais como minimalidade, transitividade, hiperbolicidade, estabilidade etc). Neste trabalho estaremos focados em caracterizar a dinâmica dos difeomorfismos estáveis de S^1 (num certo sentido de estabilidade que veremos mais adiante no texto).

Queremos atribuir a S^1 uma estrutura de espaço métrico. Para isso, temos que definir uma distância em S^1 . Definimos $d_0 : [0, 1] \times [0, 1] \rightarrow \mathbb{R}^+$ dada por:

$$d_0(x, y) = \min\{[x - y + 1], [y - x + 1]\}$$

Onde $[a]$ significa a parte fracionária de a (por exemplo $[1, 123] = 0, 123$). Considerando S^1 como o intervalo $[0, 1]$, com os pontos 0 e 1 identificados, a função d_0 induz uma aplicação $d : S^1 \times S^1 \rightarrow \mathbb{R}^+$. Esta aplicação está bem definida já que $d_0(0, y) = d_0(1, y)$ e $d_0(x, 0) = d_0(x, 1)$ para todo $x, y \in [0, 1]$.

É de fácil verificação que, para todo $x, y \in S^1$, a aplicação d obedece as seguintes propriedades:

1. $d(x, y) \geq 0$, valendo a igualdade $d(x, y) = 0$ se, e somente se, $x = y$.
2. $d(x, y) = d(y, x)$.
3. $d(x, y) \leq d(x, z) + d(z, y)$ para todo $z \in S^1$.

Esta última desigualdade segue dos seguintes fatos: $[a + 1] = [a + 2]$ e $[a + b] \leq [a] + [b]$. Um conjunto X quando munido de uma aplicação $d : X \times X \rightarrow \mathbb{R}^+$ satisfazendo as 3 propriedades acima é chamado *espaço métrico*, e a aplicação d é chamada *métrica*. Assim, S^1 com a métrica d definida acima é um espaço métrico.

Se pensarmos em S^1 como o conjunto $C = \{(x, y) \in \mathbb{R}^2 \mid x^2 + y^2 = r^2\}$ de circunferência 1 (isto é, $2\pi r = 1$), resgatamos a intuição geométrica e teremos que d representa o comprimento do menor arco que liga dois pontos.

Definição 1.6 *Um conjunto $I \subset S^1$ será chamada de intervalo do círculo se I for um conjunto conexo de S^1 . Este intervalo será dito próprio se $I \neq S^1$.*

Pela identificação que fizemos de S^1 com o intervalo $[0, 1]$ (com os pontos 0 e 1 identificados), é fácil perceber que os únicos intervalos de S^1 são da forma: $[a, b]$, (a, b) , $[a, b)$ ou $(a, b]$ se não contém o zero, e $[0, a] \cup [b, 1]$, $[0, a) \cup (b, 1]$, $[0, a] \cup (b, 1)$ ou $(a, b] \cup [0, 1]$ se contém o zero, onde $0 < a \leq b < 1$. Para simplificar a notação, se $b > a$ representaremos estes últimos casos respectivamente como: $[b, a]$, (b, a) , $[b, a)$ ou $(b, a]$.

Chamamos *comprimento* de um intervalo (a, b) (analogamente para $[a, b), (a, b]$ ou $[a, b]$) o número dado por $b - a$ (se $b > a$) ou $1 - (a - b)$ (se $a > b$). Se A é uma união disjunta (finita ou não) de intervalos de S^1 , chamamos de *medida* de A a soma de todos os comprimentos dos intervalos que constituem A . Pode-se verificar facilmente que se B é uma união disjunta de intervalos tal que $B \subset A$, então a medida de B é menor ou igual a medida de A . Assim, a medida de um conjunto do círculo não pode exceder o valor 1 (que é a medida de S^1). Podemos ainda definir a medida de A^c (o complementar de A) como sendo 1 menos a medida de A , que será um valor não negativo menor que 1. Vale observar ainda que o conceito de medida pode ser estendido para conjuntos que não são uniões disjuntas de intervalos nem complementares destes conjuntos, mas não trataremos desse assunto neste texto. Para maiores detalhes a respeito de teoria de medidas veja a referência (5).

O resultado a seguir vale em contextos mais gerais (aplicações em espaços métricos localmente compactos e separáveis) com apenas pequenos ajustes na demonstração. Porém consideraremos o domínio como sendo S^1 , o que torna a demonstração mais acessível.

Proposição 1.7 $f : S^1 \rightarrow S^1$ é topologicamente transitiva se, e somente se, para todo par de abertos não vazios $U, V \subset S^1$ existir $k \in \mathbb{N}$ tal que $f^k(U) \cap V \neq \emptyset$.

Prova. Primeiramente vamos supor f transitiva. Sendo assim, existe um ponto $x \in S^1$ com órbita densa. Dados dois abertos não vazios $U, V \subset S^1$, pela densidade da órbita de x existem $n, m \in \mathbb{N}$ com $f^n(x) \in U$ e $f^m(x) \in V$. Podemos supor $m > n$, pois em cada aberto existe uma infinidade de pontos da órbita de x . Logo, temos que $f^{m-n}(U) \cap V \neq \emptyset$.

Reciprocamente, vamos admitir que todo par de abertos não vazios $U, V \subset S^1$ satisfaz a condição do enunciado. Vamos considerar a seguinte cobertura de S^1 : $\mathcal{B} = \{(x - y, x + y) \subset S^1 \mid x, y \in \mathbb{Q}\}$. Uma vez que esta cobertura é enumerável, podemos escrevê-la como $\mathcal{B} = \{B_1, B_2, B_3, \dots\}$.

A seguir, será usada a notação $f^{-n}(A)$ significando a n -ésima pré-imagem do conjunto A (f não é necessariamente invertível). Se A for aberto, temos que $f^{-n}(A)$ será aberto (pela continuidade de f). Além disso, é bom lembrar que $f^{-1}(A \cap B) = f^{-1}(A) \cap f^{-1}(B)$. Daí segue que se $f^n(A) \cap B \neq \emptyset$ então $A \cap f^{-n}(B) \neq \emptyset$.

Pela hipótese, sendo B_1 e B_2 dois abertos de S^1 , existe $n_1 \in \mathbb{N}$ tal que $f^{n_1}(B_1) \cap B_2 \neq \emptyset$. Defina $U_1 = B_1 \cap f^{-n_1}(B_2)$, que é um aberto não vazio. Tomemos um aberto $V_1 \subset U_1$ satisfazendo $\overline{V_1} \subset U_1$.

Sendo V_1 e B_3 dois abertos de S^1 , existe (pela hipótese) $n_2 \in \mathbb{N}$ tal que $f^{n_2}(V_1) \cap B_3 \neq \emptyset$. Defina $U_2 = V_1 \cap f^{-n_2}(B_3)$, que é um aberto não vazio

e $U_2 \subset V_1$. Tomemos um aberto $V_2 \subset U_2$ satisfazendo $\overline{V_2} \subset U_2$. Observe que $\overline{V_2} \subset \overline{V_1}$.

Novamente, para os abertos V_2 e B_4 , existe $n_3 \in \mathbb{N}$ tal que $f^{n_3}(V_2) \cap B_4 \neq \emptyset$. Defina $U_3 = V_2 \cap f^{-n_3}(B_4)$, que é um aberto não vazio e $U_3 \subset V_2$. Tomemos um aberto $V_3 \subset U_3$ satisfazendo $\overline{V_3} \subset U_3$. Observe que $\overline{V_3} \subset \overline{V_2}$.

Seguimos o mesmo raciocínio repetidas vezes obtendo uma seqüência de compactos não vazios: $\overline{V_1} \supset \overline{V_2} \supset \overline{V_3} \supset \dots$. Então o conjunto $M = \bigcap_{i=0}^{\infty} \overline{V_i}$ é um compacto não vazio. Basta agora verificar que um ponto $x \in M$ tem órbita densa. Por construção, a órbita de tal x intersecta todos os B_i 's, que constituem uma base de abertos de S^1 . Em particular, dado qualquer aberto $A \subset S^1$, existe $j \in \mathbb{N}$ tal que $B_j \subset A$. Portanto $O^+(x) \cap A \supset O^+(x) \cap B_j \neq \emptyset$.

Corolário 1.8 *Se $f : S^1 \rightarrow S^1$ é topologicamente transitiva e invertível, então f^{-1} é topologicamente transitiva.*

Prova. Dados $U, V \in S^1$ temos que mostrar que existe um $n \in \mathbb{N}$ com $f^{-n}(U) \cap V \neq \emptyset$. Mas considerando V, U e a transitividade de f , existe $n \in \mathbb{N}$ com $f^n(V) \cap U \neq \emptyset$ e conseqüentemente $V \cap f^{-n}(U) \neq \emptyset$.

Assim, a definição de transitividade pode ser tomada com $O(x)$ no lugar de $O^+(x)$ quando estamos falando de aplicações invertíveis, sem perdas conceituais.

Definição 1.9 *Dada uma aplicação do círculo f , um conjunto $A \subset S^1$ é dito invariante por f se $f(A) = A$.*

Exemplos simples de dinâmicas no círculo são as rotações. Uma rotação é uma aplicação $R_\alpha : S^1 \rightarrow S^1$ dada por $R_\alpha(x) = x + \alpha \pmod{1}$. Assim, a n -ésima iteração de uma rotação será a aplicação $R_\alpha^n(x) = x + n.\alpha \pmod{1}$. Se α é racional (digamos $\alpha = p/q$) então $R_\alpha^q(x) = x$, e portanto todo ponto de S^1 será um ponto periódico. Algo mais interessante ocorre quando temos α irracional.

Proposição 1.10 *Dado $\alpha \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$, $O^+(x) = \{R_\alpha^n(x) \mid n \in \mathbb{N}\}$ é denso em S^1 para todo $x \in S^1$. Em outras palavras, rotações irracionais são minimais.*

Prova. Primeiramente observe que uma rotação irracional não pode ter pontos periódicos, pois do contrário teríamos: $R_\alpha^n(x) = x + n.\alpha \pmod{1} = x$. Logo $n.\alpha = 0 \pmod{1}$ e portanto $\alpha \in \mathbb{Q}$.

Por contradição, vamos supor que $O^+(x)$ não é denso em S^1 . Sendo assim o conjunto $K = S^1 \setminus \overline{O^+(x)}$ é um aberto não vazio. Observe que $\overline{O^+(x)}$ é um conjunto invariante por R_α (e portanto por R_α^{-1}). Segue então que $R_\alpha(K) = K$.

Vamos escolher uma componente conexa I de $K \subset S^1$. Isto é, $I \subset K$ é um aberto (relativo a K) e conexo que não pode estar contido propriamente em nenhum outro aberto conexo de K . Podemos afirmar que $R_\alpha^n(I) \cap I = \emptyset$ para todo $n \in \mathbb{N}$, pois do contrário teríamos duas possibilidades:

1. Existe $n \in \mathbb{N}$ tal que $R_\alpha^n(I) = I$. Colocando $I = (a, b)$, temos $R_\alpha^n(I) = (a + n.\alpha \pmod{1}, b + n.\alpha \pmod{1}) = (a, b)$. Logo $a = a + n.\alpha \pmod{1}$, e portanto a é periódico. Absurdo.
2. Existe $n \in \mathbb{N}$ tal que $R_\alpha^n(I) \neq I$ e $R_\alpha^n(I) \cap I \neq \emptyset$. Portanto $R_\alpha^n(I) \cup I$ é um aberto conexo de K que contém propriamente I . Absurdo.

Se $R_\alpha^m(I) \cap R_\alpha^n(I) \neq \emptyset$, digamos com $m > n$, então teremos $R_\alpha^{m-n}(I) \cap I \neq \emptyset$. Segue então que $R_\alpha^m(I) \cap R_\alpha^n(I) = \emptyset$ para todo $m, n \in \mathbb{N}$.

Rotações não alteram o comprimento da componente conexa. Sendo as iterações $R_\alpha^n(I)$ mutuamente disjuntas, chegamos a um absurdo, já que a soma dos comprimentos destes conjuntos disjuntos excede (tende a infinito) o comprimento de S^1 , que é igual a 1 (veja os comentários a respeito de medidas e comprimentos de conjuntos do círculo que antecedem a proposição 1.7).

Para entendermos melhor a dinâmica do círculo, um artifício muito comum é usarmos uma função correspondente à aplicação do círculo, porém definida em \mathbb{R} . Intuitivamente, essa função é a representação de f em cada intervalo de \mathbb{R} , colocada de forma contínua, tal como esboçado na figura 1.4. Rigorosamente, temos a seguinte definição.

Definição 1.11 *Dada uma aplicação contínua $f : S^1 \rightarrow S^1$, um levantamento de f é uma função contínua $F : \mathbb{R} \rightarrow \mathbb{R}$ satisfazendo $\pi \circ F = f \circ \pi$, onde $\pi : \mathbb{R} \rightarrow S^1$ é a projeção de \mathbb{R} em S^1 dada por $\pi(x) = x \pmod{1}$.*

Proposição 1.12 *Principais propriedades do levantamento:*

1. *Dados dois levantamentos F_1 e F_2 de uma aplicação contínua f , existe $k \in \mathbb{Z}$ tal que $(F_1 - F_2)(x) = k$ para todo $x \in \mathbb{R}$.*
2. *Se F é um levantamento da aplicação contínua f , então existe $d \in \mathbb{N}$ tal que $F(x+1) = F(x) + d$ para todo $x \in \mathbb{R}$. O número d é chamado grau de f e denotado por $\deg f$.*
3. *Se F e G são levantamentos de f e g respectivamente, então $F \circ G$ é um levantamento de $f \circ g$. Consequentemente F^n é um levantamento de f^n para todo $n \in \mathbb{N}$.*

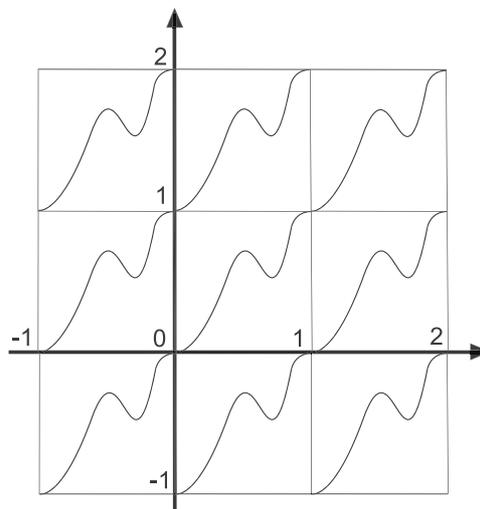
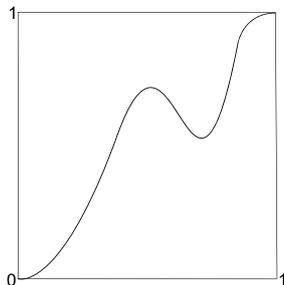


Figura 1.3: $f : S^1 \rightarrow S^1$. Figura 1.4: Possíveis levantamentos para f .

4. $\deg(f \circ g) = (\deg f) \cdot (\deg g)$. Consequentemente $\deg f^n = (\deg f)^n$.
5. Se f é invertível então $\deg f^{-1} = \deg f = \pm 1$.

Prova.

1. $\pi \circ F_1 = f \circ \pi = \pi \circ F_2$. Logo $\pi \circ F_1 - \pi \circ F_2 = 0$ e portanto $(F_1 - F_2)(x) \in \mathbb{Z}$ para todo $x \in S^1$. Como $(F_1 - F_2)$ é contínua, a imagem de \mathbb{R} (que é conexo) possui apenas uma componente conexa, e portanto $(F_1 - F_2)(x) = k \in \mathbb{Z}$ para todo $x \in S^1$.
2. $\pi \circ F(x+1) - \pi \circ F(x) = f \circ \pi(x+1) - f \circ \pi(x) = f \circ \pi(x) - f \circ \pi(x) = 0$. Logo a imagem de $F(x+1) - F(x)$ pertence a \mathbb{Z} . Pelos mesmos argumentos do item 1, temos que $F(x+1) - F(x) = d \in \mathbb{Z}$. Este valor não depende do levantamento escolhido, pois $F_1(x+1) - F_2(x+1) = k$ e $F_1(x) - F_2(x) = k$. Portanto $(F_1(x+1) - F_1(x)) - (F_2(x+1) - F_2(x)) = 0$.
3. $\pi \circ F \circ G = f \circ \pi \circ G = f \circ g \circ \pi$.
4. Primeiramente vamos provar que $F(x+n) = F(x) + n \cdot (\deg f)$. De fato, isso vale para $n = 1$. Vamos supor que vale para m , então: $F(x+m+1) = F(x+m) + (\deg f) = F(x) + m \cdot (\deg f) + (\deg f) = F(x) + (m+1)d$. Por indução, vale para todo $n \in \mathbb{N}$. Segue que $(F \circ G)(x+1) = F(G(x+1)) = F(G(x) + (\deg g)) = (F \circ G)(x) + (\deg g) \cdot (\deg f)$. Pelo item anterior $F \circ G$ é um levantamento de $f \circ g$, e portanto o resultado segue da definição de grau.

5. Considere a função identidade $Id : S^1 \rightarrow S^1$ ($Id(x) = x$). Claramente temos $deg Id = 1$. Pelo item 3 segue que $1 = deg Id = deg(f^{-1} \circ f) = (deg f^{-1}) \cdot (deg f)$, e portanto $deg f^{-1} = (deg f) = \pm 1$.

Definição 1.13 *Uma aplicação do círculo f é dita derivável no ponto a se algum (e portanto todo) levantamento F de f é derivável em algum ponto (e portanto todos) do conjunto $\pi^{-1}(a)$. Definimos a derivada de f no ponto a como $f'(a) = F'(b)$, onde $\pi(b) = a$. Observe que f' está bem definida, pois F é uma função periódica, e portanto tal definição independe da escolha de b satisfazendo $\pi(b) = a$. Além disso a escolha do levantamento não interfere no resultado, já que todo levantamento difere por uma constante. Se f possui derivada em todos os pontos do círculo, dizemos que f é uma aplicação diferenciável. Se F é uma função de classe C^r da reta, então dizemos que f é uma aplicação de classe C^r do círculo.*

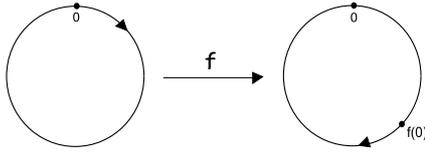
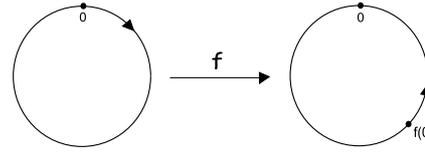
Definição 1.14 *Um homeomorfismo do círculo é uma bijeção (de S^1 em S^1) contínua e com inversa contínua. Um homeomorfismo diferenciável com inversa diferenciável é denominado difeomorfismo.*

O grau de uma função contínua nos diz quantas “voltas líquidas” a imagem desta função dá ao redor do círculo. Sendo assim, no caso de termos um homeomorfismo f , teremos $deg f = \pm 1$ (por ser invertível). Da proposição anterior, segue que para toda função contínua de grau 1, sendo F um levantamento de f , vale:

1. $F(x + 1) = F(x) + 1$.
2. $F^n(x + 1) = F^n(x) + 1$ para todo $n \in \mathbb{N}$ (por indução sobre o item 1).
3. Para todo $n \in \mathbb{N}$ a função $F^n(x) - x$ é periódica de período 1 (o que se verifica facilmente diminuindo $(x + 1)$ na igualdade do item 2).

Definição 1.15 *Dizemos que um homeomorfismo $f : S^1 \rightarrow S^1$ preserva orientação se os levantamentos de f são funções não decrescentes. No caso de serem não crescentes, dizemos que o homeomorfismo inverte orientação.*

Estes nomes sugerem como a imagem da função se comporta ao percorrermos o círculo. Para funções que preservam orientação é fácil percebermos que a imagem é percorrida no mesmo sentido (horário ou anti-horário) em que percorrermos o domínio (o que justifica o nome dado).

Figura 1.5: f preserva orientaçãoFigura 1.6: f inverte orientação

Definição 1.16 Denotamos o conjunto de difeomorfismos de classe C^r de S^1 por $\text{Diff}^r(S^1)$. Usamos $\text{Diff}_+^r(S^1)$ para denotar o subconjunto de $\text{Diff}^r(S^1)$ que preserva orientação e $\text{Diff}_-^r(S^1)$ para o que inverte orientação.

Observe que todo intervalo da reta da forma $(a-2, a]$ possui exatamente dois inteiros. Se f é um homeomorfismo que inverte orientação e F um levantamento de f , então a função $F(x) - x$ é uma função não crescente que leva o intervalo $[0, 1)$ em $(F(1) - 1, F(0)] = [F(0) - 2, F(0))$. Logo, $F(x) - x$ possui exatamente dois pontos no intervalo $[0, 1)$ cujas imagens são valores inteiros, e consequentemente f possui exatamente dois pontos fixos. Além disso, se $a < b$ então $F(b) < F(a)$ e portanto $F(F(a)) < F(F(b))$. Assim, F^2 é uma função não decrescente e f^2 preserva orientação.

A principal motivação para a definição de levantamento é o conceito de número de rotação. Este conceito é extremamente importante no estudo de dinâmica do círculo e, como veremos, diz muito a respeito da dinâmica da aplicação estudada. Serão omitidas as demonstrações das proposições a respeito do número de rotação, que podem ser encontradas em (2) ou (3).

Definição 1.17 Dado um ponto $x \in S^1$ e f um homeomorfismo que preserva orientação, chamamos o número $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{F^n(x) - x}{n}$, caso exista, de número de rotação do ponto x com relação a F e denotamos por $\bar{\rho}(F, x)$.

A idéia por trás desta definição é comparar a trajetória que um ponto sofre ao percorrer sua órbita com a trajetória dada por uma rotação. Isto é, queremos saber qual a rotação média que está sendo atribuída ao iterarmos a função no ponto x . A proposição a seguir nos permite redefinir o conceito de número de rotação de forma a torná-lo intrínseco à aplicação f (isto é, independente da escolha do levantamento F e do ponto x).

Proposição 1.18 Dado um homeomorfismo $f : S^1 \rightarrow S^1$ que preserva orientação, vale:

1. O limite $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{F^n(x) - x}{n}$ existe para todo $x \in S^1$.
2. Este limite independe do valor x , e portanto podemos denotar apenas $\bar{\rho}(F)$.

3. Se F_1 e F_2 são dois levantamentos de f , então $\bar{\rho}(F_1) - \bar{\rho}(F_2) = k$ para algum $k \in \mathbb{Z}$. Sendo assim, definimos $\rho(f) = \bar{\rho}(F)(\text{mod } 1)$, que independe da escolha do levantamento F , e é chamado número de rotação de f .
4. $\rho(f)$ depende continuamente de f .

Pela definição, é fácil perceber que o número de rotação de uma rotação R_α nada mais é que o valor α . Em geral, o número de rotação de um homeomorfismo tem uma relação muito forte com o comportamento das órbitas. Ele diz, entre outras coisas, sobre a existência de pontos periódicos e seus períodos.

Proposição 1.19 $\rho(f) = 0$ se, e somente se, f possui algum ponto fixo.

Proposição 1.20 $\rho(f) \in \mathbb{Q}$ se, e somente se, f possui algum ponto periódico. Além disso, todo ponto de S^1 converge assintoticamente (tanto no passado quanto no futuro) para a órbita de algum ponto periódico de f . Se $\rho(f) = p/q$ com $p, q \in \mathbb{N}$ e p/q irredutível, então todo ponto periódico de f possui o mesmo período, e este vale q .

Apesar do número de rotação estar definido somente para homeomorfismos que preservam orientação, se tivermos um homeomorfismo f que inverte orientação podemos aplicar esta última proposição à f^2 (lembrando que f^2 é um homeomorfismo que preserva orientação e possui pontos fixos) e concluímos que os pontos periódicos de f tem período no máximo 2.

Assim, a dinâmica dos homeomorfismos do círculo com número de rotação racional é bem simples. O ω -limite de qualquer ponto será uma órbita de um ponto periódico. Para homeomorfismos com número de rotação irracional a dinâmica se torna bem mais complicada, e o ω -limite pode assumir características bem mais interessantes.

Definição 1.21 Dizemos que um ponto $x \in S^1$ de $f : S^1 \rightarrow S^1$ é recorrente se, para toda vizinhança V de x , existe $n \in \mathbb{N}$ tal que $f^n(x) \in V$.

É fácil perceber que todo ponto periódico é recorrente. O interessante, e não tão intuitivo, é que a existência de pontos recorrentes também é uma característica inerente às aplicações com número de rotação irracional.

Definição 1.22 Dizemos que um conjunto $K \subset S^1$ é um conjunto de Cantor se satisfaz:

1. K é compacto.

2. K não possui pontos isolados.

3. K tem interior vazio.

Proposição 1.23 Dado um homeomorfismo $f : S^1 \rightarrow S^1$ que preserva orientação, se $\rho(f) \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$, vale:

1. $\omega(x) = \omega(y)$ para todo $x, y \in S^1$. E portanto podemos definir $\omega(f) = \omega(x)$.

2. $\omega(f)$ é minimal.

3. $\omega(f)$ é S^1 ou é um conjunto de Cantor.

Corolário 1.24 Se f é tal que $\rho(f) \in \mathbb{R} \setminus \mathbb{Q}$, então f possui ponto recorrente.

Prova. Segundo a proposição 1.23 acima, todo ponto em $\omega(f)$ é acumulado pela órbita de qualquer ponto. Assim, escolhendo $x \in \omega(f)$ temos em particular que x é acumulado por sua própria órbita.

Sejam f e g duas aplicações contínuas tais que existem levantamentos F e G , respectivamente de f e g , e um intervalo $I \subset S^1$ satisfazendo $|F(w) - G(w)| < 1/2$ para todo $w \in \pi^{-1}(I)$. Dado um ponto $x \in I$, faremos as seguintes convenções:

Seja $x_0 \in \pi^{-1}(x)$. Diremos que $f(x) - g(x) > 0$ se $F(x_0) - G(x_0) > 0$. O mesmo valendo para $<$, \leq , $=$ ou \geq . Assim, na maioria das demonstrações trabalharemos com as aplicações, e não com seus levantamentos, evitando sobrecarregar as notações. As aplicações f e g podem ser a identidade, uma função constante ou qualquer outra aplicação contínua do círculo, desde que estejam suficientemente próximas. Assim, faz sentido falar em $f(x) - a > 0$, $a - b < 0$, $|x - a| < b$, $f(a) \geq b$ etc. Usualmente falaremos sobre pequenas perturbações de um difeomorfismo em um intervalo pequeno de S^1 (definiremos mais adiante formalmente o que isso significa). Podemos pensar em f sendo localmente seu levantamento, e esta notação se tornará muito útil, evitando ter que falar toda hora da função π , π^{-1} , tomar levantamentos apropriados etc. No que se segue, sempre que falarmos em difeomorfismos do círculo assumiremos sem mencionar que o difeomorfismo é de classe C^1 .