

## 6

**ALOCAÇÃO POR ÚLTIMA ADIÇÃO (UA)**

As desvantagens do método BM apresentadas no capítulo 5 sugerem que a alocação dos benefícios seja feita proporcionalmente ao prejuízo causado pela saída de cada participante da grande coalizão. Neste método, o benefício alocado a cada participante da grande coalizão é calculado através da diferença entre o benefício total da grande coalizão e o benefício total da grande coalizão sem o participante. Note que neste caso é como se a usina fosse sempre a última a entrar, daí o nome Última Adição (UA).

**6.1.****Descrição do Método**

O prejuízo para a energia firme de um sistema hidrelétrico causado pela saída de cada uma das usinas pode ser calculado por:

$$\begin{aligned} \Delta f(i) &= f(N) - f(N - i) \\ i &= 1, \dots, N \end{aligned} \tag{6.1}$$

onde:

$i$  Indexa as usinas ( $N$  - número de usinas)

$\Delta f(i)$  prejuízo decorrente da saída da usina  $i$  do sistema

$f(N)$  Energia Firme total do Sistema

$f(N - i)$  Energia Firme do sistema sem usina  $i$

A alocação UA sugere então que Energia Firme alocada a cada usina seja:

$$\begin{aligned} \phi(i) &= \left( \Delta f(i) / \sum_{j=1}^N \Delta f(j) \right) f(N) \\ i &= 1, \dots, N \end{aligned} \tag{6.2}$$

## 6.2.

### Vantagens e Desvantagens do Método

O critério de “última adição” evita a distorção que existe no método de alocação pela geração média durante o período crítico entre os benefícios alocados às usinas com e sem reservatório. Mostrou-se que as usinas com reservatório são sistematicamente prejudicadas pela alocação GMPC, pois não “recebem” benefício por regularem as vazões das usinas a jusante.

O método UA, ao simular a retirada da usina, leva em consideração tanto o efeito da capacidade de produção, como o da regularização dos reservatórios, e por isso é considerado economicamente eficiente.

Note que esta alocação pode ser vista como uma versão discretizada da metodologia marginalista, pois os benefícios marginais correspondem ao benefício para o sistema causado por uma variação marginal nos “recursos” de cada usina. Portanto estes tipos de alocações tendem a se igualar quando os “recursos” dos agentes são pequenos em relação aos “recursos” disponíveis no sistema como um todo.

A primeira desvantagem constatada neste método é a de que nem sempre fornece uma alocação no núcleo do jogo, ou seja, nem sempre aloca a energia firme de forma “justa”. Isso será mostrado através de um exemplo:

Suponha que três usinas e suas respectivas sub-coalizões possuam as seguintes energias firmes<sup>19</sup>:

$$f(H_1) = 10$$

$$f(H_2) = 15$$

$$f(H_3) = 45$$

$$f(H_1, H_2) = 40$$

$$f(H_1, H_3) = 60$$

---

<sup>19</sup> As unidades das energias firmes (MW médios) são subtendidas e serão suprimidas dos valores apresentados.

$$f(H_2, H_3) = 65$$

$$f(H_1, H_2, H_3) = 100$$

Aplicando o método da última adição temos:

$$\Delta f(H_1) = 100 - 65 = 35$$

$$\Delta f(H_2) = 100 - 60 = 40$$

$$\Delta f(H_3) = 100 - 40 = 60$$

que resulta em uma alocação:

$$\phi_1 = 35 * [100 / (35 + 40 + 60)] = 25,93$$

$$\phi_2 = 40 * [100 / (35 + 40 + 60)] = 29,63$$

$$\phi_3 = 60 * [100 / (35 + 40 + 60)] = 44,44$$

O valor alocado à usina 3 por este método é 44,44 MW médios, que é um valor menor que sua energia firme individual  $f(H_3)$ , que é 45 MW médios. Portanto, o método *viola* a restrição do núcleo  $\phi_3 \geq f(H_3)$ .

Note que se a soma dos  $\Delta f$ 's for maior ou igual ao firme total, no caso  $f(H_1, H_2, H_3)$ , o método por última adição garante que algumas restrições do núcleo são atendidas, porque se isso ocorrer as seguintes inequações sendo satisfeitas:

$$\phi_1 \leq \Delta f(H_1) \tag{6.3}$$

$$\phi_1 \leq \Delta f(H_2) \tag{6.4}$$

$$\phi_1 \leq \Delta f(H_3) \tag{6.5}$$

Mas note que a inequação (6.3), por exemplo, equivale a:

$$\begin{aligned} \phi_1 \leq \underline{f(H_1, H_2, H_3)} - f(H_2, H_3) & \Rightarrow \phi_1 \leq \underline{\phi_1 + \phi_2 + \phi_3} - f(H_2, H_3) \Rightarrow \\ \Rightarrow \phi_2 + \phi_3 \geq f(H_2, H_3) & \tag{6.6} \end{aligned}$$

O mesmo vale para (6.4) e (6.5), que equivalem, respectivamente, a  $\phi_1 + \phi_3 \geq f(H_1, H_3)$  e  $\phi_1 + \phi_2 \geq f(H_1, H_2)$

Portanto, para um caso geral com N agentes, se a soma dos  $\Delta f$ 's for maior ou igual ao firme total, as restrições do núcleo associadas a todas as sub-coalizes com (N-1) agentes são atendidas. Porém, não se garante o atendimento de todas as outras restantes.

A soma dos  $\Delta f$ 's obtidos pelo método UA sempre será maior que o firme total do sistema, e, portanto, as restrições do núcleo citadas acima sempre serão atendidas. Para provar isso, suponha que a energia firme do sistema é formulada como o seguinte problema de programação linear:

$$F(b_1, \dots, b_m) = \text{Max } cx \quad (6.7)$$

s.a.

$$[A_i]x \leq b_i$$

para  $i = 1, \dots, m$

onde:

c        vetor n-dimensional de benefícios

x        vetor n-dimensional de variáveis de decisão

$[A_i]$     linhas da matriz A associadas à i-ésima usina

$b_i$         i-ésimo subvetor de b correspondente à i-ésima usina.

De acordo com o critério de última adição, a energia alocada à usina i é:

$$\eta_i = F(b_1, \dots, b_{i-1}, b_i, b_{i+1}, \dots, b_m) - F(b_1, \dots, b_{i-1}, 0, b_{i+1}, \dots, b_m) \quad (6.8)$$

Temos que mostrar que :

$$\sum_i \eta_i \geq F(b_1, \dots, b_m) \quad (6.9)$$

ou que

$$m F(b_1, \dots, b_m) - \sum_i F(b_1, \dots, b_{i-1}, 0, b_{i+1}, \dots, b_m) \geq F(b_1, \dots, b_m) \quad (6.10)$$

que é equivalente a:

$$(m-1) F(b_1, \dots, b_m) \geq \sum_i F(b_1, \dots, b_{i-1}, 0, b_{i+1}, \dots, b_m) \quad (6.11)$$

Seja agora  $(\pi_1^0, \dots, \pi_m^0)$  a solução dual ótima de (6.7), então:

$$F(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_m) = \pi_1^0 \mathbf{b}_1 + \dots + \pi_m^0 \mathbf{b}_m \quad (6.12)$$

Considere para cada  $i$ ,  $i = 1, \dots, m$ , o seguinte problema:

$$F(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_{i-1}, 0, \mathbf{b}_{i+1}, \dots, \mathbf{b}_m) = \text{Max } c\mathbf{x} \quad (6.13)$$

s.a.

$$[A_j]\mathbf{x} \leq \mathbf{h}_j$$

para  $j = 1, \dots, m$

onde:

$$\mathbf{h}_j = \mathbf{b}_j, \text{ para } j \neq i \text{ e } \mathbf{h}_i = 0.$$

Cujo dual para  $i = 1, \dots, m$  é respectivamente:

$$(D_i): \quad \text{Min } \sum_{i=1}^m \delta_i^i \mathbf{h}_i \quad (6.14)$$

s.a.

$$\sum_{i=1}^m \delta_i^t A_i \geq \mathbf{c}$$

Como  $(\pi_1^0, \dots, \pi_m^0)$  é dual viável para (6.14) para qualquer  $i$ ,  $i = 1, \dots, m$ , então:

$$\pi_1^0 \mathbf{h}_1 + \dots + \pi_m^0 \mathbf{h}_m \geq \delta_1^i \mathbf{h}_1 + \dots + \delta_m^i \mathbf{h}_m = F(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_{i-1}, 0, \mathbf{b}_{i+1}, \dots, \mathbf{b}_m) \quad (6.15)$$

onde  $(\delta_1^i, \dots, \delta_m^i)$  é solução ótima de  $(D_i)$ :

ou,

$$\pi_1^0 \mathbf{b}_1 + \dots + \pi_{i-1}^0 \mathbf{b}_{i-1} + \pi_{i+1}^0 \mathbf{b}_{i+1} + \dots + \pi_m^0 \mathbf{b}_m \geq F(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_{i-1}, 0, \mathbf{b}_{i+1}, \dots, \mathbf{b}_m) \quad (6.16)$$

por outro lado,

$$(m-1) F(\mathbf{b}_1, \dots, \mathbf{b}_m) = (m-1) \sum_i (\pi_1^0 \mathbf{b}_1 + \dots + \pi_m^0 \mathbf{b}_m) =$$

$$= \sum_i (\pi_1^0 b_1 + \dots + \pi_{i-1}^0 b_{i-1} + \pi_{i+1}^0 b_{i+1} + \dots + \pi_m^0 b_m) \quad (6.17)$$

então,

$$(m-1) F(b_1, \dots, b_m) \geq \sum_i F(b_1, \dots, b_{i-1}, 0, b_{i+1}, \dots, b_m) \quad (6.18)$$

que implica que soma das energias alocadas de acordo com o critério de ultima adição nunca é inferior à energia total do sistema.